

## 不規則振動への拡張

1

## 必要となる確率過程, 統計の知識

- 集合
  - 集合
  - 平均, 分散
  - 自己相関関数
- エルゴード性
- 定常
  - 狭義の定常
  - 広義の定常
- パワースペクトル
- フーリエスペクトル

2

## 複数の試行の時系列・確率過程

- 同じ条件で何度も繰り返す
- 不確実性によってきまる実験や観測などを試行(trial)
- 試行の結果起こる事柄を事象(event)
  - 事象のまとまりを集合 (set, ensemble アンサンブル)
- 確率過程 (stochastic process)
  - 時間とともに変化する確率変数

$$\{x(t)\} = \left\{ \begin{array}{c} x_1(t) \\ \cdot \\ x_i(t) \\ \cdot \\ x_n(t) \end{array} \right\}$$

3

## 平均とか, モーメント

- 平均と n 次モーメント

アンサンブル平均

$$\langle x(t) \rangle = E(x(t)) = \frac{1}{N} \sum_i x_i(t)$$

$$a \text{ に関する } n \text{ 次モーメント } \langle (x-a)^n \rangle = E((x-a)^n)$$

時間平均

$$\bar{x}_i = \frac{1}{T} \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T x_i(t) dt$$

- 時間平均とアンサンブル平均が時間変化しない場合
  - 2 次モーメントまで時間変化しない場合
    - (広義の, 弱い) 定常過程
    - より高次モーメントまで一致して, 定常過程

4

### エルゴード性

- 時間平均とアンサンブル平均が一致
  - 高次モーメントも
- エルゴード性が仮定できれば，時間平均とアンサンブル平均は可逆的
- 定常過程と誤解しやすい

$$\langle x(t)^n \rangle = E(x(t)^n) = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)^n dt = \overline{x(t)^n}$$

$$\text{mean } x(t) = \langle x(t) \rangle = E(x(t)) = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt = \overline{x(t)}$$

$$\text{var } x(t) = \langle (x(t) - \overline{x(t)})^2 \rangle = E\left(\left(x(t) - \overline{x(t)}\right)^2\right) = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)^2 dt - \overline{x(t)}^2$$

5

### 自己相関関数

- モーメント関数の内の一つ
- 弱定常，エルゴード性が仮定できるとして
- 信号の周期性を表現できる

$$\begin{aligned} R_{xx}(\tau) &= \langle (x(t) - \bar{x})(x(t+\tau) - \bar{x}) \rangle \\ &= E\left(\left(x(t) - \bar{x}\right)\left(x(t+\tau) - \bar{x}\right)\right) \\ &= \frac{1}{2T} \int_{-T}^T (x(t) - \bar{x})(x(t+\tau) - \bar{x}) dt \end{aligned}$$

6

### パワースペクトル密度関数: PSD

- パワースペクトル密度関数
  - パワー
    - → 信号の自乗
  - スペクトル密度
    - → 周波数分布
- PSD: エネルギー分布を示すもの
  - 二次モーメントの周波数分布
  - ウィーナー=ヒンチンの定理 (Wiener-Khinchin theorem)
- PSDもRも原点対象

$$F(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2T}} \int_{-T}^T f(t) \exp(-i\omega t) dt$$

$$PSD(\omega) = S_f(\omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} \langle |F|^2 \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \langle FF^* \rangle$$

Wiener-Khinchin theorem

$$S_f(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} R_f(\tau) \exp(-i\omega\tau) d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)x(t+\tau) dt \exp(-i\omega\tau) d\tau$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \langle FF^* \rangle$$

7

### 1 自由度系への適用

- 単位ステップ外力による応答
- → 微分して単位衝撃応答
- → 外力時系列が分かれば
  - 単位衝撃応答と外力時系列の積の畳み込み積分
- フーリエ変換を利用すると
- → 動的応答倍率を介して，外力と応答のフーリエ変換が関係づけられる
- → 応答のパワースペクトル密度関数が得られる
- 1 自由度系の応答は，低減衰とすると（普通は当てはまる），固有振動数付近の周波数帯にパワーが集中する狭帯域カウス過程
  - 包絡線がレイリー分布
  - 最大値の期待値の推定に使われる

8

### 単位の外力 $t > 0$

- 単位 = 1 の大きさ  $x_{unit\ step}(t) = -\frac{1}{k} \exp(-h\omega_0 t) \left( \cos(\omega_0 t) + \frac{2h}{\sqrt{1-h^2}} \sin(\omega_0 t) \right) + \frac{1}{k}$
- 単位ステップ  $x_{unit\ impulse}(t) = \frac{\exp(-h\omega_0 t)}{k\sqrt{1-h^2}} \left( (1+h^2)\omega_0 \sin(\omega_0 t) - h\omega_0 \cos(\omega_0 t) \right)$
- 単位衝撃
  - 線形だったら応答は大きさ倍

ある時刻の外力の連続  $f(t) = \{\dots, f(t_n), \dots\}$

- 応答の重ね合わせ

$$u(t) = \sum_i f(t_i) x_{unit\ impulse}(t - t_i)$$

$$= \int_{-\infty}^t f(T) x_{unit\ impulse}(t - T) dT$$

9

### 不規則振動への拡張

- 畳み込み積分 convolution

$$u(t) = \int_{-\infty}^t f(T) x_{unit\ impulse}(t - T) dT$$

- これをフーリエ変換, Tとt-Tで別々に変換することができて

$$U(\omega) = F(\omega) X_{unit\ impulse}(\omega)$$

$$\langle\langle U(\omega) U^*(\omega) \rangle\rangle = \langle\langle F(\omega) F^*(\omega) \rangle\rangle \frac{1}{k} H(\omega_e) \frac{1}{k} H^*(\omega_e)$$

$$X(\omega_e) = \frac{1}{k} H(\omega_e) F(\omega_e) \quad \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{\langle\langle U(\omega) U^*(\omega) \rangle\rangle}{T} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{\langle\langle F(\omega) F^*(\omega) \rangle\rangle}{T} \frac{1}{k^2} H(\omega_e) H^*(\omega_e)$$

$$X_{unit\ impulse}(\omega) = \frac{1}{k} H(\omega_e) \quad S_U(\omega) = S_F(\omega) \frac{1}{k^2} |H(\omega_e)|^2$$

- 不規則外力とするとFは不確定, 確率量, Xはシステムで決まる決定的な量
  - 確率的な扱い
  - 結果的にUも確率的な扱いが必要

10

### 多自由度系への拡張

- 運動方程式

$$m(x) \frac{d^2 u(x,t)}{dt^2} + c(x) \frac{du(x,t)}{dt} + K(u(x,t)) = f(x,t)$$

$$[M] \frac{d^2 \{u(t)\}}{dt^2} + [C] \frac{d \{u(t)\}}{dt} + [K] \{u(t)\} = \{f(t)\}$$

- モーダルアナリシス

$$\{u\} = \{\varphi\} q(t) \quad q(t) = A \exp(\omega t)$$

$$\{u\} = \sum_j \{\varphi_j\} q_j(t) \quad q_j(t) = A_j \exp(\omega_j t)$$

11

### モーダルアナリシスによる一般化されたモード毎の量

- j次振動モードに関する定義であり, 振動モード毎に異なる.
  - 一般化質量  $\mathbf{M}_j = {}^T \{\varphi_j\} [M] \{\varphi_j\} = \int m \varphi_j \varphi_j^* dx$
  - 一般化減衰  $\mathbf{C}_j = {}^T \{\varphi_j\} [C] \{\varphi_j\} = \int c \varphi_j \varphi_j^* dx$
  - 一般化剛性  $\mathbf{K}_j = {}^T \{\varphi_j\} [K] \{\varphi_j\} = \int k \varphi_j \varphi_j^* dx$
  - 一般化外力  $\mathbf{F}_j = {}^T \{\varphi_j\} \{f\} = \int f \varphi_j^* dx$

12

## 一般化外力について展開

- クロススペクトル密度関数  $S(x_1, x_2, \omega)$

$$\mathbf{F}_j = {}^T \{ \varphi_j \} \{ f \} = \int f \varphi_j^* dx$$

Fourier変換

$$\mathfrak{F}_{F_j}(\omega) = \int \mathfrak{F}_f(x, \omega) \varphi_j^*(x) dx$$

$$S_f(\omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} \langle |F|^2 \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \langle FF^* \rangle$$

$$\begin{aligned} S_{F_j}(\omega) &= \lim_{T \rightarrow \infty} \langle \int \mathfrak{F}_f(x_1, \omega) \varphi_j^*(x_1) dx_1 \int \mathfrak{F}_f^*(x_2, \omega) \varphi_j(x_2) dx_2 \rangle \\ &= \iint \lim_{T \rightarrow \infty} \langle \mathfrak{F}_f(x_1, \omega) \mathfrak{F}_f^*(x_2, \omega) \rangle \varphi_j^*(x_1) \varphi_j(x_2) dx_2 \\ &= \iint S_F(x_1, x_2, \omega) \varphi_j^*(x_1) \varphi_j(x_2) dx_2 \end{aligned}$$

13

## つづき

R: 外力の空間相関関数

X: 結合モード変換関数 joint-mode acceptance

$$\begin{aligned} S_{F_j}(\omega) &= \iint S_F(x_1, x_2, \omega) \varphi_j^*(x_1) \varphi_j(x_2) dx_2 \\ &= \iint S_F(x_1, x_2, \omega) \varphi_j^*(x_1) \varphi_j(x_2) dx_2 \\ \because S_F(x_1, x_2, \omega) &= S_F(\Delta x, \omega) \\ &= R_F(\Delta x, \omega) S_F(\omega) = R_F(x_1, x_2, \omega) S_F(\omega) \\ &= \iint R_F(x_1, x_2, \omega) S_F(\omega) \varphi_j^*(x_1) \varphi_j(x_2) dx_2 \\ &= S_F(\omega) \iint R_F(x_1, x_2, \omega) \varphi_j^*(x_1) \varphi_j(x_2) dx_2 \\ &= S_F(\omega) X_{F_j}(x_1, x_2, \omega) \end{aligned}$$

14

## つまりは

- J次モードに関し

$$S_{v_j}(\omega) = S_{F_j}(\omega) \frac{1}{k^2} |H_j(\omega)|^2$$

$$S_{F_j}(\omega) = S_F(\omega) X_{F_j}(x_1, x_2, \omega)$$

$$S_{v_j}(\omega) = S_F(\omega) X_{F_j}(x_1, x_2, \omega) \frac{1}{k^2} |H_j(\omega)|^2$$

- 1自由度系の定義に関し, 結合モード変換関数がはいる
- 動的応答倍率の特性から低減衰の場合は固有値付近のエネルギーが卓越

$$S_{v_j}(\omega) = S_F(\omega) X_{F_j}(x_1, x_2, \omega) \frac{1}{k^2} |H_j(\omega)|^2$$

$$S_v(\omega) = \sum_j S_{v_j}(\omega) = S_F(\omega) \sum_j X_{F_j}(x_1, x_2, \omega) \frac{1}{k^2} |H_j(\omega)|^2$$

15